

**Exercice 1:** Soit  $x(t) = 1 - t/T$  avec  $t \in [0, T]$

On utilise ce signal pour déterminer la distance d'un objet. Le signal reçu par le récepteur après réflexion sur l'objet est :  $y(t) = \alpha x(t - T_D) + b(t)$  où  $\alpha$  est une constante réelle positive et  $b(t)$  est un bruit blanc de densité spectrale de puissance  $\sigma^2$ . On veut maximiser le rapport signal sur bruit

1. Déterminer la réponse impulsionnelle du filtre  $h(t)$  telle que  $\int h(t)^2 dt = 1$  (prendre  $T_0 = T$ ).
2. Donner le rapport signal sur bruit après filtrage.
3. Exprimer l'inter-corrélation temporelle  $R_{yx}(t - T_0)$  en fonction de l'auto-corrélation de  $x(t)$  et de l'inter-corrélation des signaux  $b(t)$  et  $x(t)$
4. Comment déterminer le temps  $T_D$ ?
5. Pourquoi ne peut-on pas utiliser le filtrage optimal pour un signal déterministe dont on ignore l'expression?

**Exercice 2:** Soit un filtre formeur dont l'équation aux différences est  $y(n) = 0.5(x(n) + x(n-1) + x(n-2) + x(n-3))$

1. Expliquer la notion de filtre formeur
2. Identifier ce modèle linéaire AR ou MA
3. Donner la moyenne, l'autocorrélation et la DSP de son entrée  $x(n)$ .
4. Calculer et tracer  $R_{yy}(k)$  puis déterminer  $S_{yy}(f)$

**Exercice 3 :** On considère un problème d'estimation de bruit  $b(n)$ .

Le signal observé est  $x(n) = s(n) + b(n) - b(n-1)$ .

On suppose que le signal  $s(n)$  est centré avec  $R_{ss}(n) = 0.8^n$  et qu'il est décorrélé du bruit dont l'autocorrélation est  $R_{bb}(n) = 0.8 \delta(n)$ .

1. Déterminer les moyennes statistiques de  $x(n)$  et  $y(n)$  et tracer leur DSP sur un même graphe
2. Quand à-t-on recours au filtre de Wiener?
3. Donner les équations de Wiener-Hopf permettant d'estimer  $b(n)$
4. Déterminer le filtre de Wiener d'ordre 2 permettant de retrouver le signal utile  $\hat{b}(n)$ .
5. Exprimer  $\hat{b}(n)$  et commenter

**Exercice 4 :** Dans une usine de fabrication de composants électroniques, on prélève au hasard des composants jusqu'à tomber sur un qui serait défectueux. Cette expérience suit une loi géométrique de paramètre  $p$  :

$$p(x/\theta) = p(1-p)^x \quad \text{avec} \quad \mu_x = \frac{(1-p)}{p} \quad \sigma_x^2 = \frac{(1-p)}{p^2}$$

1. Déterminer  $\hat{\theta}$  l'estimateur du maximum de vraisemblance de  $\theta = (1-p)/p$
2. Montrer que le biais est nul et calculer la variance de cet estimateur
3. Cet estimateur est-il consistant ?
4. Dans quelle situation utilise-t-on l'estimateur linéaire à variance minimale?

## Rappels

✓ Pour un modèle AR, si  $k=0$ ,  $R_{yy}(0) = \sigma^2 \cdot 1 - \sum_{i=1}^N a_i R_{yy}(i)$  - Si  $k \neq 0$ ,  $R_{yy}(k) = -\sum_{i=1}^N a_i R_{yy}(k-i)$

✓ Pour un modèle MA :  $R_{yy}(k) = \sigma^2 \sum_{j=0}^{M-k} b_{j+k} \cdot b_j$

✓ Equations de Wiener-Hopf 
$$\begin{bmatrix} R_{yy}(0) & R_{yy}(1) & \dots & R_{yy}(N-1) \\ R_{yy}(1) & R_{yy}(0) & \dots & R_{yy}(N-2) \\ & & \dots & \\ R_{yy}(N-1) & R_{yy}(N-2) & \dots & R_{yy}(0) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_0 \\ b_1 \\ \vdots \\ b_{N-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} R_{xy}(0) \\ R_{xy}(1) \\ \vdots \\ R_{xy}(N-1) \end{bmatrix}$$