Pendules couplés (15 pt)

$$L = \frac{1}{2}ml\dot{\theta}_1^2 + \frac{1}{2}ml^2\dot{\theta}_2^2 - \frac{1}{2}(mgl + kh^2)\theta_1^2 - \frac{1}{2}(mgl + kh^2)\theta_2^2 + kh^2\theta_1\theta_2$$

a) Les équations de mouvement (2)

$$\begin{cases} ml^2\ddot{\theta}_1 + (mgl + kh^2)\theta_1 - kh^2\theta_2 = 0 & (I) \\ ml^2\ddot{\theta}_2 + (mgl + kh^2)\theta_2 - kh^2\theta_1 = 0 & (II) \end{cases}$$

b) Les pulsations propres

Recherche des solutions de type (0.5+0.5)

$$\begin{aligned} \theta_1(t) &= A \cos(\omega t + \phi) \\ \theta_2(t) &= B \cos(\omega t + \phi) \end{aligned}$$

Le déterminant (1)

$$\begin{vmatrix} -\omega^2 ml^2 + mgl + kh^2 & -kh^2 \\ -kh^2 & -\omega^2 ml^2 + mgl + kh^2 \end{vmatrix} = 0$$

Les pulsations propres (0.5+0.5)

$$\omega_1 = \sqrt{\frac{g}{l}} \qquad \omega_2 = \sqrt{\frac{g}{l} + \frac{2kh^2}{ml^2}}$$

La valeur H de h qui rend les pulsations maximale est H=l (1)

c) Les modes propres (1)

$$\cos(\omega_1 t + \phi_1) \quad , \quad \cos(\omega_2 t + \phi_2)$$

Les solutions générales (0.5+0.5)

$$\begin{aligned} \theta_1(t) &= A_1 \cos(\omega_1 t + \phi_1) + B_1 \cos(\omega_2 t + \phi_2) \\ \theta_2(t) &= A_2 \cos(\omega_1 t + \phi_1) + B_2 \cos(\omega_2 t + \phi_2) \end{aligned}$$

d) Les rapports d'amplitude μ_1 et μ_2

- On obtient μ_1 on supposant que lorsque le système oscille en premier mode (1)

$$\omega = \omega_1 \Rightarrow \theta_1(t) = A_1 \cos(\omega_1 t + \phi_1) \quad , \quad \theta_2(t) = A_2 \cos(\omega_1 t + \phi_1)$$

En remplaçant dans les équations (I) et (II) on trouve

$$\mu_1 = \frac{A_2}{A_1} = 1$$

- On obtient μ_2 on supposant que lorsque le système oscille en deuxième mode (1)

$$\omega = \omega_2 \Rightarrow \theta_1(t) = B_1 \cos(\omega_2 t + \phi_2) \quad , \quad \theta_2(t) = B_2 \cos(\omega_2 t + \phi_2)$$

En remplaçant dans les équations (I) et (II) on trouve

$$\mu_2 = \frac{B_2}{B_1} = -1$$

Les solutions θ_1 et θ_2 s'écrivent alors :

$$\begin{aligned} \theta_1(t) &= A_1 \cos(\omega_1 t + \phi_1) + B_1 \cos(\omega_2 t + \phi_2) \\ \theta_2(t) &= A_1 \cos(\omega_1 t + \phi_1) - B_1 \cos(\omega_2 t + \phi_2) \end{aligned}$$

1) $\theta_1(0) = \theta_2(0) = \theta_0, \dot{\theta}_1(0) = \dot{\theta}_2 = 0.$
 $A_1 \cos(\phi_1) + B_1 \cos(\phi_2) = \theta_0$ -----(1)
 $A_2 \cos(\phi_1) - B_1 \cos(\phi_2) = \theta_0$ -----(2)
 $\omega_1 A_1 \sin(\phi_1) + \omega_2 B_1 \sin(\phi_2) = 0$ -----(3)
 $\omega_1 A_2 \sin(\phi_1) - \omega_2 B_1 \sin(\phi_2) = 0$ -----(4)

(1) + (2): $A_1 \cos(\phi_1) = \frac{\theta_0}{2}$ -----(5)

(1) - (2): $B_1 \cos(\phi_2) = \frac{\theta_0}{2}$ -----(6)

(3) + (4): $A_1 \sin(\phi_1) = 0$ -----(7)

(3) - (4): $B_1 \sin(\phi_1) = 0$ -----(8)

On fait : (0.5+0.5+0.5+0.5)

$(5)^2 + (7)^2 : A_1 = \frac{\theta_0}{2}$ de (7) $\phi_1 = 0$

$(6)^2 + (8)^2 : B_1 = 0$ de (6) et (8) ϕ_2 est réel quelconque

Les solutions θ_1 et θ_2 s'écrivent alors :

$\theta_1(t) = A_1 \cos(\omega_1 t + \phi_1)$

$\theta_2(t) = A_1 \cos(\omega_1 t + \phi_1)$

2) Commentaire : (2)

On s'aperçoit que le deuxième mode est absent dans les deux solutions.

$\theta_1(t)$ et $\theta_2(t)$ vibrent en phase au premier mode seulement.

Graphiques ($\theta_1(t)$ et $\theta_2(t)$) : des cosinus simples.

Corde vibrante : Modes propres (5 pt)

1) $y(t) = y_1 + y_2(t) = A \sin(\omega t - kx) + A \sin(\omega t + kx + \phi)$ (1)

sachant que $\cos(-\alpha) = \cos(\alpha)$ on a $y(t) = A \cos\left(\omega t + \frac{\phi}{2}\right) \cos\left(kx + \frac{\phi}{2}\right)$

2) Au point P (x=0) fixe.(1)

$$y(0) = A \cos\left(\omega t + \frac{\phi}{2}\right) \cos\left(\frac{\phi}{2}\right) = 0 \text{ et ce quelque soit } t$$
$$\text{donc } \cos\left(\frac{\phi}{2}\right) = 0 \text{ ce qui donne } \phi = \pi$$

3) Simplification (1)

Sachant que $\cos\left(\theta + \frac{\pi}{2}\right) = -\sin(\theta)$ donc $y(t) = A \sin(\omega t) \sin(kx)$

4) **(1+1)**

Pour les nœuds : $y(x, t) = 0$ quelque soit $t \rightarrow \sin(kx) = 0 \rightarrow kx = n\pi$ d'ou $x = \frac{n\lambda}{2}$

Les ventres : $y(x, t) = y_{max}$ quelque soit $t \rightarrow \sin(kx) = 1 \rightarrow kx = (2n + 1)\pi$ d'ou $x = \frac{(2n+1)\lambda}{4}$