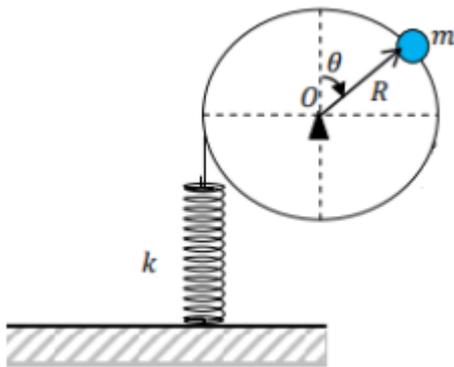


Interrogation (Sujet A)

Exercice 1 (Système libre à un degré de liberté)



Un disque de masse M et de rayon R peut tourner dans le plan vertical autour d'un axe fixe, perpendiculaire à ce plan et passant par son centre O . Une masse ponctuelle m est soudée au disque sur sa circonférence. Le disque est relié à un bâti fixe par l'intermédiaire d'un ressort de constante de raideur k comme indiqué sur la figure. On écarte légèrement le système

de sa position d'équilibre. On pose $x(t) = R\theta(t)$. A l'équilibre $x = 0$ On note g l'accélération de la pesanteur

a)- Montrer que l'énergie potentielle du système U est de la forme

$$U = \frac{1}{2}(A - B)x^2 \text{ préciser } A \text{ et } B$$

b)- Déterminer le Lagrangien L du système.

c)- En déduire l'équation du mouvement

d)- Quelle est la condition d'oscillation du système ?

e)- Résoudre l'équation différentielle :

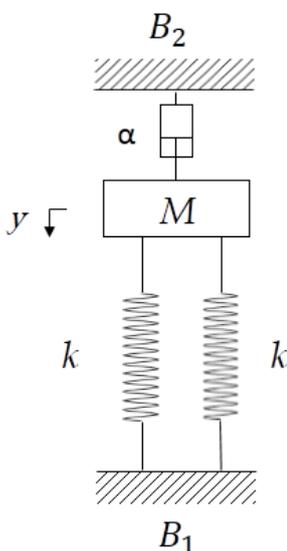
On donne :

$$x(0) = 1m \text{ et } \dot{x}(t=0) = 0m/s$$

$$g = 9.81m/s^2$$

$J_0 = \frac{MR^2}{2}$ Le moment d'inertie d'un disque de masse M et de rayon R .

Exercice 2 (Système Amorti à un degré de liberté)



Une masse M est attachée à un bâti B_1 par le biais de deux ressorts de raideur k et à un bâti B_2 par le biais d'un amortisseur de constante d'amortissement α , la position de la masse M est repérée par la coordonnée y

a)- Calculer le Lagrangien du système et la fonction de dissipation

b)- En déduire l'équation du mouvement.

c)- Quel est le régime d'oscillation ? en déduire la forme de la solution recherchée

$$\alpha = 10kg.s^{-1} \quad k = 12.5N/m \text{ et } M = 1kg$$

Exercice 1

a)- Calcul de l'énergie potentielle

$$U = U_{ressort} + U_{gravitation}$$

$$U = \frac{1}{2}k(R\theta)^2 - mgR(1 - \cos(\theta))$$

Cette équation peut s'écrire dans l'approximation des petits angles

$$(\cos(\theta) \approx 1 - \frac{\theta^2}{2} + \dots)$$

$$U = \frac{1}{2}k(R\theta)^2 - mgR\frac{\theta^2}{2}$$

et en fonction de la variable x

$$U = \frac{1}{2}kx^2 - \frac{mg}{2R}x^2$$

b)- L'énergie cinétique du système

$$T = T_{Poulie} + T_{masse}$$

$$T = \frac{1}{2}(J + mR^2)\dot{\theta}^2$$

Le moment d'inertie d'une poulie est donné par $J = \frac{MR^2}{2}$

$$T = \frac{1}{2}\left(\frac{MR^2}{2} + mR^2\right)\dot{\theta}^2$$

Ce qui donne en fonction x

$$T = \frac{1}{2}\left(\frac{M}{2} + m\right)\dot{x}^2$$

c)- En appliquant l'équation de Lagrange on obtient l'équation du mouvement

$$\ddot{x} + \omega_0^2 x = 0$$

$$\text{Tel que } \omega_0^2 = \frac{k - \frac{mg}{R}}{\frac{M}{2} + m}$$

d)- La condition d'oscillation du système est donnée pour $\omega_0 > 0$ ce qui donne $\frac{mg}{R} < k$

e)- la solution de l'équation est différentielle est de la forme

$$x(t) = A\cos(\omega_0 t + \phi)$$

En tenant compte des conditions initiales nous obtenons $\phi = 0$ et $A = 1m$

Exercice 2

a)- Calcul des énergies

$$T = \frac{1}{2}M\dot{y}^2, U = ky^2$$

La fonction de dissipation est donnée par $D = \frac{1}{2}\alpha\dot{y}^2$

b)- L'équation du mouvement

$$\dot{y} + \frac{\alpha}{M}\dot{y} + \frac{2k}{M}y = 0$$

Qu'on écrit comme

$$\ddot{y} + 2\delta\dot{y} + \omega_0^2 y = 0$$

c)- Calcul du discriminant de l'équation

$$\Delta = \delta^2 - \omega_0^2$$

$$AN: \Delta = 0$$

On est donc dans le cas d'un régime critique d'oscillation

$$y(t) = (At + B)e^{-\delta t}$$

A et B sont des constantes à déterminer en utilisant les conditions initiales